

PROBLEMA 1: Discute y resuelve el siguiente sistema de ecuaciones lineales dependiente del parámetro real m :

$$\left. \begin{aligned} x + my + z &= 2 + m \\ (1 - m)x + y + 2z &= 1 \\ mx - y - z &= 1 - m \end{aligned} \right\}$$

Discutiremos el sistema **utilizando el teorema de Rouchè-Fröbenius**. Para ello necesitaremos averiguar el rango de la matriz de coeficientes y la matriz ampliada asociadas al sistema.

$$\left. \begin{aligned} x + my + z &= 2 + m \\ (1 - m)x + y + 2z &= 1 \\ mx - y - z &= 1 - m \end{aligned} \right\} \Rightarrow \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & m & 1 & 2 + m \\ 1 - m & 1 & 2 & 1 \\ m & -1 & -1 & 1 - m \end{array} \right) = A^*$$

Comenzaremos analizando el rango de la matriz de coeficientes, A . Para ello, calcularemos el valor de su determinante en función del parámetro real k :

$$|A| = \begin{vmatrix} 1 & m & 1 \\ 1 - m & 1 & 2 \\ m & -1 & -1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & m & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ m & -1 & -1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 0 & m & 1 \\ 0 & 0 & 1 \\ m + 1 & -1 & -1 \end{vmatrix} = m \cdot (m + 1)$$

Para discutir el rango de la matriz debemos averiguar qué valores del parámetro k , anulan este determinante. Es decir:

$$|A| = m \cdot (m + 1) = 0 \Rightarrow m = 0 \text{ ó } m = -1$$

Esto nos permite **distinguir tres casos posibles**:

CASO I: $m \neq 0$ y $m \neq -1$

$$\left(\begin{array}{ccc|c} 1 & m & 1 & 2 + m \\ 1 - m & 1 & 2 & 1 \\ m & -1 & -1 & 1 - m \end{array} \right)$$

En este caso, los rangos de la matriz ampliada y de coeficientes coinciden con el número de incógnitas, motivo por el cual, según el Teorema de Rouchè-Fröbenius quedaría clasificado como **SISTEMA COMPATIBLE DETERMINADO**.

$$R(A) = R(A^*) = 3 = \text{NUM. INCÓGNITAS}$$



Para resolverlo, aplicaremos la regla de Cramer:

$$\left. \begin{aligned}
 x &= \frac{\begin{vmatrix} 2+m & m & 1 \\ 1 & 1 & 2 \\ 1-m & -1 & -1 \end{vmatrix}}{m \cdot (m+1)} = \frac{-2m^2 + 5m}{m \cdot (m+1)} = \frac{m \cdot (-2m + 5)}{m \cdot (m+1)} = \frac{5 - 2m}{m+1} \\
 y &= \frac{\begin{vmatrix} 1 & 2+m & 1 \\ 1-m & 1 & 2 \\ m & 1-m & -1 \end{vmatrix}}{m \cdot (m+1)} = \frac{2m^2 + 2m}{m \cdot (m+1)} = \frac{2m \cdot (m+1)}{m \cdot (m+1)} = 2 \\
 z &= \frac{\begin{vmatrix} 1 & m & 2+m \\ 1-m & 1 & 1 \\ m & -1 & 1-m \end{vmatrix}}{m \cdot (m+1)} = \frac{-m^3 + 3m^2 - 3m}{m \cdot (m+1)} = \frac{-m \cdot (m^2 - 3m + 3)}{m \cdot (m+1)} = \frac{-(m^2 - 3m + 3)}{m+1}
 \end{aligned} \right\}$$

Así pues, la solución (en función de m) vendrá dada por:

$$(x, y, z) = \left(\frac{5 - 2m}{m+1}, 2, \frac{-(m^2 - 3m + 3)}{m+1} \right)$$

CASO II: $m = -1$

En este caso, el sistema es **INCOMPATIBLE**, ya los rangos de la matriz ampliada y de coeficientes no coinciden. Esto se aprecia fácilmente si aplicamos Gauss:

$$\left(\begin{array}{ccc|c} 1 & -1 & 1 & 1 \\ 2 & 1 & 2 & 1 \\ -1 & -1 & -1 & 2 \end{array} \right) \xrightarrow[\substack{F_2' = F_2 - 2F_1 \\ F_3' = F_3 + F_1}]{\text{Gauss}} \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & -1 & 1 & 1 \\ 0 & 3 & 0 & -1 \\ 0 & -2 & 0 & 3 \end{array} \right) \xrightarrow{F_3' = 3F_3 + 2F_2} \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & -1 & 1 & 1 \\ 0 & 3 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 7 \end{array} \right)$$

Observamos que el número de filas no nulas en A es dos, mientras que en la matriz ampliada no hay ninguna fila nula. Así pues, aquí se cumple que:

$$R(A) = 2 \neq R(A^*) = 3$$



CASO III: $m = 0$

En este caso, el sistema es **COMPATIBLE INDETERMINADO**, ya los rangos de la matriz ampliada y de coeficientes coinciden, pero este valor es menor que el número de incógnitas. Se aprecia fácilmente si aplicamos Gauss:

$$\left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 1 & 2 \\ 1 & 1 & 2 & 1 \\ 0 & -1 & -1 & 1 \end{array} \right)$$

$$\begin{aligned} \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 1 & 2 \\ 1 & 1 & 2 & 1 \\ 0 & -1 & -1 & 1 \end{array} \right) &\xrightarrow{F_2' = F_2 - F_1} \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 1 & 2 \\ 0 & 1 & 1 & -1 \\ 0 & -1 & -1 & 1 \end{array} \right) \\ &\xrightarrow{F_3' = F_3 + F_2} \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 1 & 2 \\ 0 & 1 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right) \end{aligned}$$

Por tanto, se observa que:

$$R(A) = R(A^*) = 2 \neq \text{Num. incógnitas}$$

Resolvamos el sistema aprovechando la aplicación del método de Gauss realizado en la discusión. En este caso, observamos que disponemos de un grado de libertad, por tanto:

$$\left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 1 & 2 \\ 0 & 1 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right) \rightarrow \begin{cases} x + z = 2 \\ y + z = -1 \end{cases} \rightarrow \begin{cases} x = 2 - \lambda \\ y = -1 - \lambda \\ z = \lambda \end{cases} \quad \text{con } \lambda \in \mathbb{R}$$

www.maths4everything.com

PROBLEMA 2: Considera las matrices:

$$M = \begin{pmatrix} 3 & 0 & 3 \\ 1 & 1 - k & 1 \\ 0 & 1 & 1 + k \end{pmatrix} \quad N = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 1 & -1 & 1 \end{pmatrix}$$

- Determina los valores del parámetro real k para que la matriz M sea **invertible**.
- Para $k = 0$, determina la **matriz X** que verifica: $XM - N = X$
- Determina el valor del **determinante** de la matriz $(3N^2)^{-1}$



- a) Para que la matriz M sea invertible, su determinante no ha de ser cero. Así pues, calculemos el determinante y averigüemos qué valores de k lo anulan:

$$|M| = \begin{vmatrix} 3 & 0 & 3 \\ 1 & 1-k & 1 \\ 0 & 1 & 1+k \end{vmatrix} = [C3' = C3 - C1] = \begin{vmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 1 & 1-k & 0 \\ 0 & 1 & 1+k \end{vmatrix}$$

$$|M| = 3 \cdot (1-k) \cdot (1+k)$$

Así pues:

$$|M| = 3 \cdot (1-k) \cdot (1+k) = 0$$

lo que implica que: $k = 1$ o $k = -1$. Por tanto, la matriz M es invertible para todo valor de $k \neq \pm 1$

- b) Resolviendo la ecuación matricial propuesta vemos que:

$$XM - N = X \rightarrow XM - X = N \rightarrow X \cdot (M - I) = N \rightarrow X = N \cdot (M - I)^{-1}$$

Siempre que exista la matriz inversa de $M - I$. Veamos si existe, y en caso de que así sea, calculemos la matriz inversa:

$$M - I = \begin{pmatrix} 3 & 0 & 3 \\ 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 3 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

Dado que:

$$|M - I| = \begin{vmatrix} 2 & 0 & 3 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{vmatrix} = 1 \neq 0$$

Podemos asegurar que la matriz $B = M - I$ tiene inversa. Por ello:

$$B^{-1} = \frac{1}{|B|} \cdot Adj^T(B)$$

Dado que ya sabemos el valor de su determinante ($|B| = 1$), calcularemos primeramente la matriz de adjuntos:

$$\begin{aligned} B_{11} &= + \begin{vmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{vmatrix} = -1 & B_{12} &= - \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 0 \end{vmatrix} = 0 & B_{13} &= + \begin{vmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{vmatrix} = 1 \\ B_{21} &= - \begin{vmatrix} 0 & 3 \\ 1 & 0 \end{vmatrix} = 3 & B_{22} &= + \begin{vmatrix} 2 & 3 \\ 0 & 0 \end{vmatrix} = 0 & B_{23} &= - \begin{vmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 1 \end{vmatrix} = -2 \\ B_{31} &= + \begin{vmatrix} 0 & 3 \\ 0 & 1 \end{vmatrix} = 0 & B_{32} &= - \begin{vmatrix} 2 & 3 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} = 1 & B_{33} &= + \begin{vmatrix} 2 & 0 \\ 1 & 0 \end{vmatrix} = 0 \end{aligned}$$



Por tanto, **la inversa de la matriz B será:**

$$B^{-1} = \frac{1}{1} \cdot \begin{pmatrix} -1 & 0 & 1 \\ 3 & 0 & -2 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}^T = \begin{pmatrix} -1 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & -2 & 0 \end{pmatrix}$$

Así pues:

$$X = N \cdot (M - I)^{-1} = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 1 & -1 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} -1 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & -2 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 & 4 & 1 \\ -1 & 3 & 0 \\ 0 & 1 & -1 \end{pmatrix}$$

c) Dado que el determinante de la matriz N es:

$$|N| = \begin{vmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 1 & -1 & 1 \end{vmatrix} = -2$$

Aplicando las propiedades de los determinantes, tenemos que:

$$|(3N^2)^{-1}| = \frac{1}{|3N^2|} = \frac{1}{3^3|N|^2} = \frac{1}{27 \cdot (-2)^2} = \frac{1}{108}$$

Pedro A. Martínez Ortiz

PROBLEMA 3: Considera las ecuaciones de la recta r y s:

$$r: \frac{x-3}{2} = \frac{y+1}{4} = \frac{2-z}{-2}$$

$$s: \begin{cases} x + 2y - 1 = 0 \\ 3y - z + 2 + \alpha = 0 \end{cases}$$

- Calcula el valor del parámetro real α para que ambas rectas estén **contenidas en un plano**.
- Para el valor del parámetro obtenido en el apartado anterior, calcula la ecuación implícita del **plano que contiene** a las rectas r y s.
- Calcula la ecuación implícita del **plano perpendicular** a la recta r y que contiene al punto $A(1, 2, 1)$

a) Primeramente, expresaremos ambas rectas en una ecuación que nos permita extraer un punto y un vector director de ambas, de forma sencilla:

$$r: \frac{x-3}{2} = \frac{y+1}{4} = \frac{2-z}{-2} \rightarrow r: \frac{x-3}{2} = \frac{y+1}{4} = \frac{z-2}{2}$$



$$s: \begin{cases} x + 2y - 1 = 0 \\ 3y - z + 2 + \alpha = 0 \end{cases} \rightarrow s: \begin{cases} x = 1 - 2\lambda \\ y = \lambda \\ z = (2 + \alpha) + 3\lambda \end{cases} \quad \text{con } \lambda \in \mathbb{R}$$

A partir de aquí se aprecia fácilmente que un punto y un vector director de cada recta viene dado por:

$$\text{Recta r: } P_r(3, -1, 2) \quad \vec{u}_r = (2, 4, 2) \quad \text{Recta s: } P_s(1, 0, 2 + \alpha) \quad \vec{u}_s = (-2, 1, 3)$$

Dado que los vectores directores de ambas rectas no son proporcionales, podemos asegurar ya que r y s no serán ni paralelas ni coincidentes. Para discernir si se cruzan o son secantes, calcularemos el valor del determinante:

$$\det(\vec{u}_r, \vec{u}_s, \overrightarrow{P_r P_s}) = \begin{vmatrix} 2 & 4 & 2 \\ -2 & 1 & 3 \\ -2 & 1 & \alpha \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 2 & 4 & 2 \\ -2 & 1 & 3 \\ 0 & 0 & \alpha - 3 \end{vmatrix} = 10 \cdot (\alpha - 3)$$

Dicho determinante se anula cuando:

$$10 \cdot (\alpha - 3) = 0 \rightarrow \alpha = 3$$

Por tanto, para que ambas rectas sean coplanarias, deben ser secantes y esto se cumplirá cuando $\alpha = 3$.

- b) En primer lugar, dado que ambas rectas son secantes, para obtener el plano que las contiene deberemos tomar sus directores como vectores directores del plano y tomaremos un punto cualquiera de una de las rectas:

$$\pi: \begin{vmatrix} x - 1 & y & z - 5 \\ 2 & 4 & 2 \\ -2 & 1 & 3 \end{vmatrix} = 0 \rightarrow 10x - 10y + 10z - 60 = 0 \rightarrow \pi: x - y + z - 6 = 0$$

- c) Dado que queremos un plano perpendicular a la recta r, el vector normal de este plano coincidirá con el vector director de la recta. Así pues, la ecuación implícita del plano que nos piden tendrá la forma:

$$2x + 4y + 2z + D = 0$$

Como el plano debe pasar por el punto A(1, 2, 1):

$$2 \cdot 1 + 4 \cdot 2 + 2 \cdot 1 + D = 0 \rightarrow D = -12$$

Por lo que el plano buscado será:

$$2x + 4y + 2z - 12 = 0$$

Simplificando la ecuación:

$$x + 2y + z - 6 = 0$$

